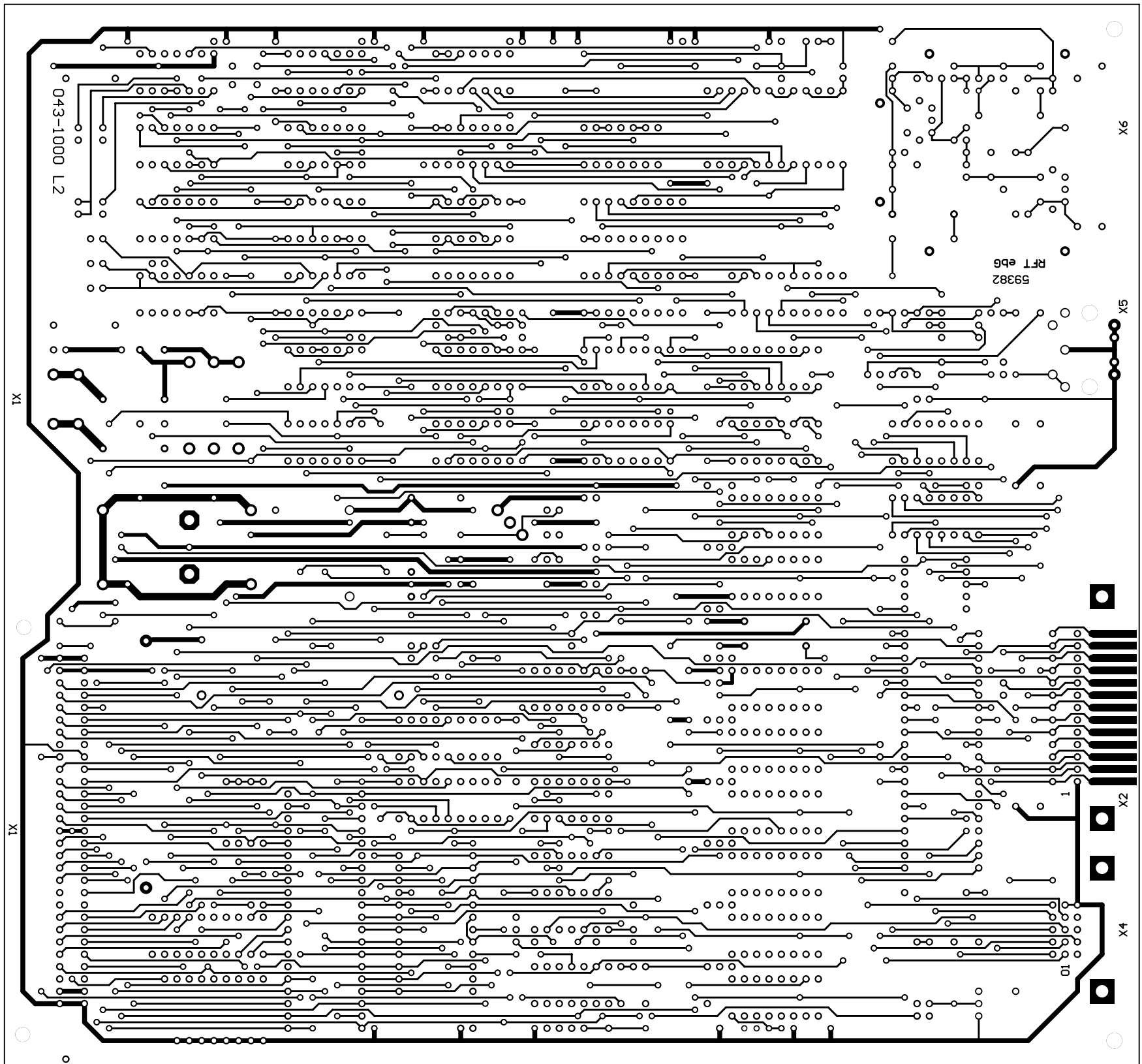


| | | | | |
|--------------------------|--------|---------------------|---------|--|
| VEB Robotron RER | | Leiterbild B-Seite | | |
| Maße ohne Toleranzangabe | Bearb. | Datum | Name | Benennung |
| | Gepr. | 31.05.2016 | Zander | |
| Längenmaße | Norm | | | Rechnerplatine Z1013 Dateiname: Z1013.pcb .GTL |
| Rundungshalbmesser | QS | | | |
| Winkelmaße | | | | Zeichnungs-Nr. 043 - 1000 |
| Klass.-Nr. | Typ | | | |
| Maßstab | 2:1 | Variantenstückliste | Ers. f. | Revision: 1.0 |



| | | | | | |
|--------------------------|---------------------|---------------------|----------------|--|------------------|
| VEB Robotron RER | | Leiterbild L-Seite | | | |
| Maße ohne Toleranzangabe | Bearb. | Datum 31.05.2016 | Name Zander | Benennung | |
| Längenmaße | Gepr. | | digitalisiert | Rechnerplatine Z1013 Dateiname: Z1013.pcb .GBL | |
| Rundungshalbmesser | Norm | | | | |
| Winkelmaße | QS | | | Zeichnungs-Nr. | |
| Klass.-Nr. | Typ | | | 043 - 1000 | Blatt 2 von 2 |
| Maßstab 2:1 | Variantenstückliste | Ers. f. | Revision: 1.0 | | |